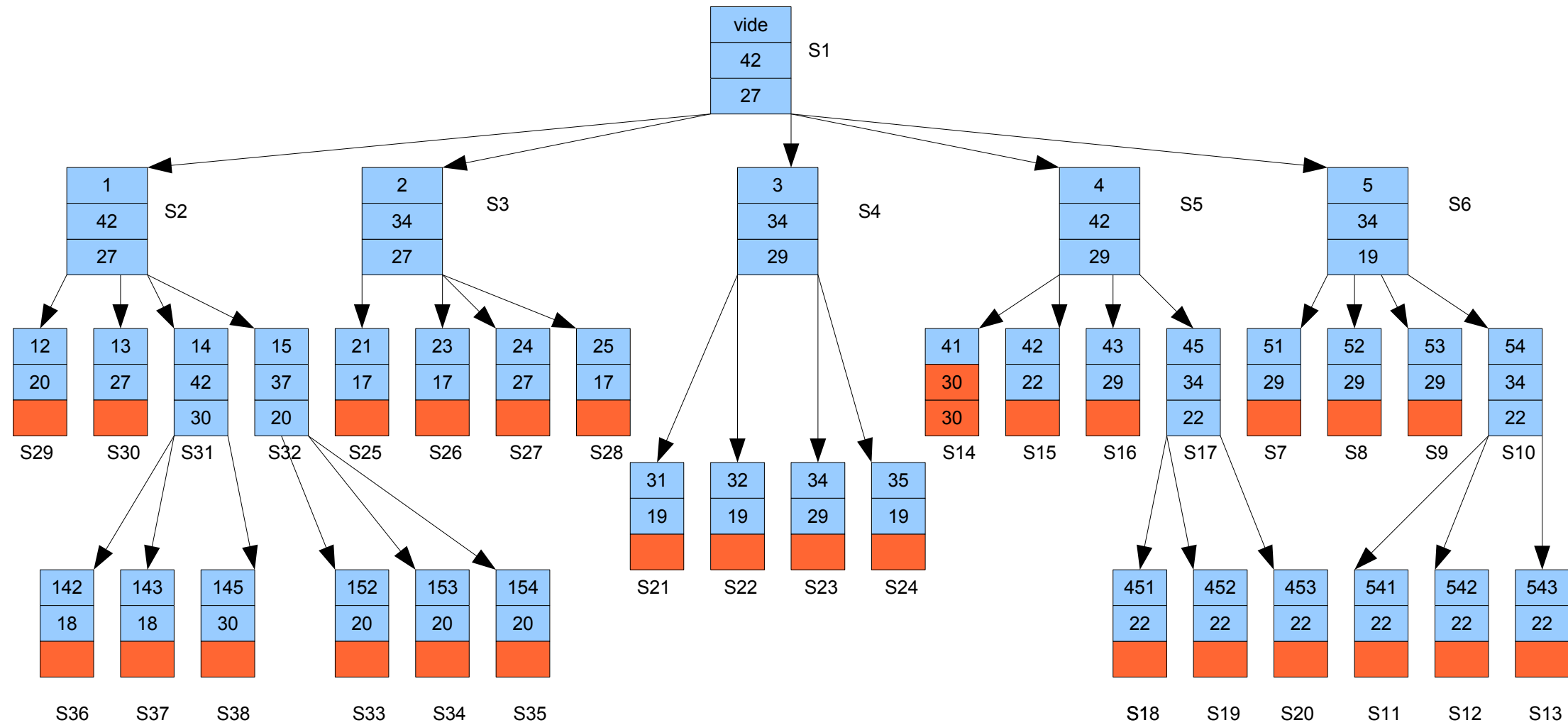


## Application de la méthode arborescente n°2: beaucoup de noeuds développés



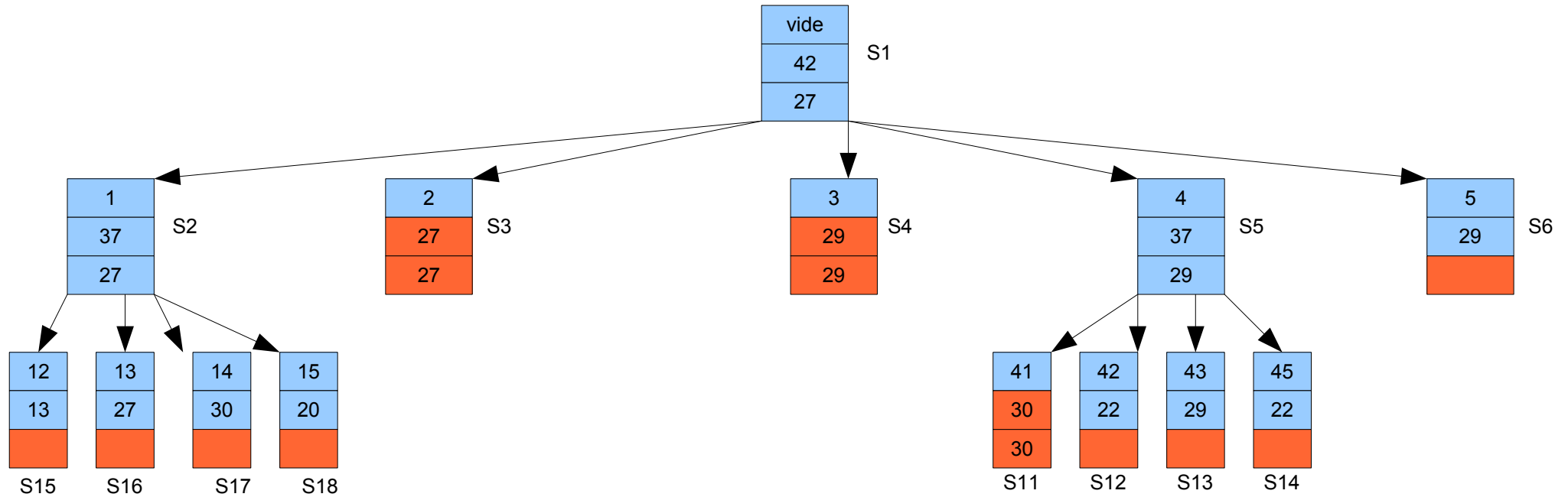
Les noeuds affichent verticalement Js, h(s), g(s). g(s) n'apparaît pas si le noeud peut-être tronqué avant le calcul. Dès la première séparation, la meilleure solution rencontrée vaut 29. Lorsqu'on développe le noeud S14, une solution à 30 est trouvée.

## Application de la méthode arborescente n°2 avec h modifié:

En chaque noeud on calcule un ensemble  $R(S)$  de tâches qui sont nécessairement en retard dans tous les ordonnancements du noeud:

$i$  est dans  $R(S)$  si  $\text{durée de } J_i + \text{durée de } i > \text{échéance de } i$ .

on définit  $h(S) = \text{profits des tâches à l'heure de } J_i + \text{profits des tâches } i \text{ dans } J_i \text{ ni dans } R(S)$



# Application de la méthode arborescente vue en cours:

Un noeud  $S$  est associé à un ensemble de tâches à l'heure  $H(S)$  et un ensemble de tâches en retard  $R(S)$ .

Il correspond à l'ensemble des ordonnancements où les tâches de  $H(S)$  sont à l'heure et où les tâches de  $R(S)$  sont en retard.

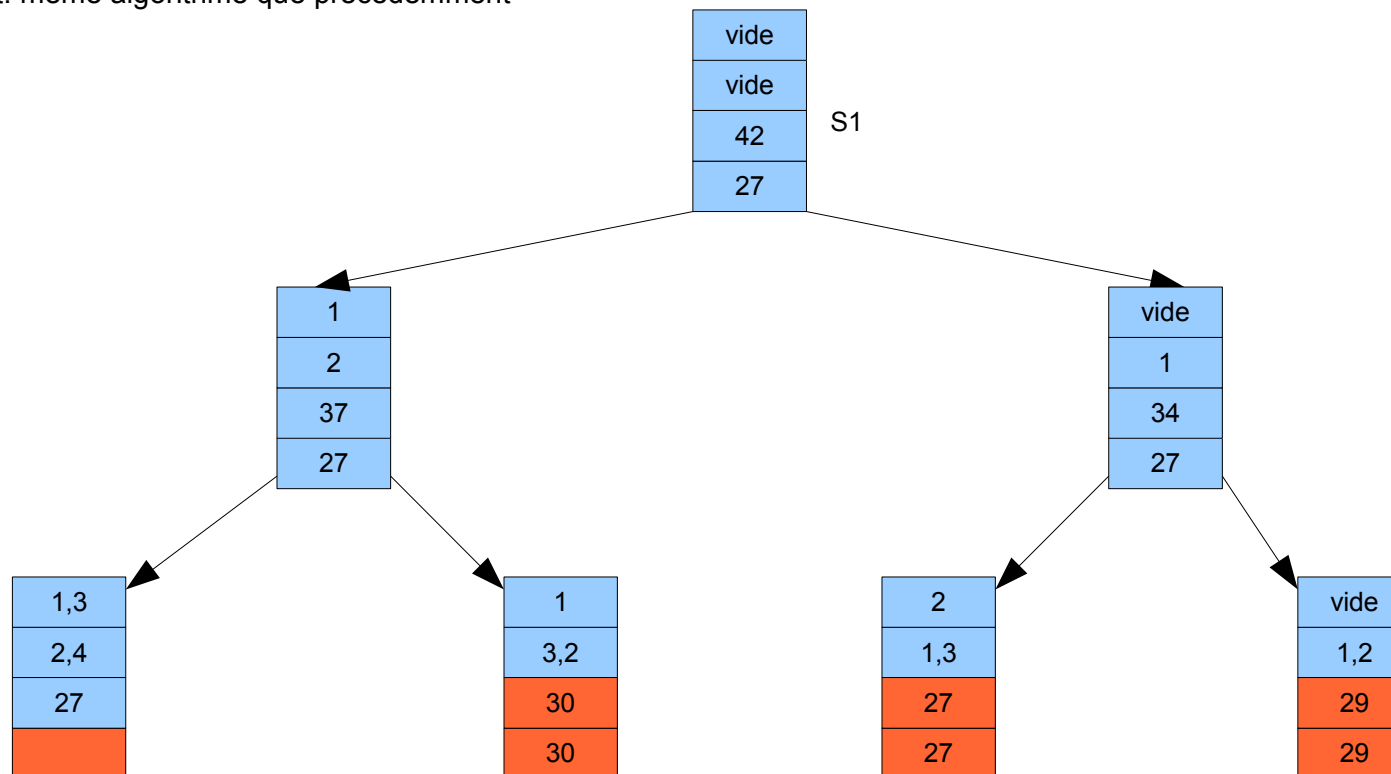
Condition de faisabilité: si les tâches de  $H(S)$  mises en ordre croissant des échéances sont toutes à l'heure, alors il y a au moins un ordonnancement faisable associé au noeud  $S$ . On dit que  $H(S)$  définit une séquence à l'heure.

Dominance: si  $i$  n'est pas dans  $H(S)$  ni dans  $R(S)$ , et que  $H(S)$  et  $i$  ne forment pas une séquence à l'heure, alors dans tous les ordonnancements de  $S$ ,  $i$  sera en retard. On peut donc l'ajouter à  $R(S)$ .

Séparation on choisit une tâche  $i$  ni dans  $H(S)$  ni dans  $R(S)$  et l'on crée deux fils  $S'$  et  $S''$ , avec  $H(S')=H(S)\cup\{i\}$ ,  $R(S')=R(S)$ ;  $H(S'')=H(S)$ ;  $R(S'')=R(S)\cup\{i\}$ .

Evaluation par excès: somme des profits des tâches qui ne sont pas dans  $R(S)$ .

Evaluation par défaut: même algorithme que précédemment



Les noeuds présentent verticalement,  $H$ ,  $R$ ,  $h$ ,  $g$